

**НЕОДНОРОДНЫЕ СИСТЕМЫ ЛИНЕЙНЫХ
ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ
УРАВНЕНИЙ С ПОСТОЯННЫМИ КОЭФФИЦИЕНТАМИ
СИСТЕМЫ ОБЫКНОВЕННЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ
УРАВНЕНИЙ. ОСНОВНЫЕ ПОНЯТИЯ**

Рассмотрим систему обыкновенных дифференциальных уравнений n -го порядка

$$Y' = F(Y) \quad (1)$$

или

$$\frac{dY}{dx} = F(Y), \quad (2)$$

где

$$Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}, \quad F(Y) = \begin{pmatrix} f_1(y_1, y_2, \dots, y_n) \\ f_2(y_1, y_2, \dots, y_n) \\ \vdots \\ f_n(y_1, y_2, \dots, y_n) \end{pmatrix} \quad (3)$$

Задачей Коши для этой системы называется следующая задача: найти такое решение $Y = Y(x)$ системы (1), что $Y(x_0) = Y_0$, где Y_0 – некоторый постоянный вектор.

Вектор-функция $Y = Y(x, C)$, зависящая от произвольного вектора C , называется общим решением системы (0.1), если:

а) при любом векторе C вектор-функция $Y = Y(x, C)$ является решением;

б) какова бы ни была начальная данные (x_0, Y_0) , существует такой вектор C_0 , что $Y(x_0, C_0) = Y_0$.

Рассмотрим систему обыкновенных дифференциальных уравнений n -го порядка (1), и пусть вектор-функция $Y = Y(x)$ – решение системы, определенное на промежутке $[a, b]$. Множество точек $Y(x), x \in [a, b]$ есть кривая в пространстве R^n . Эту кривую называют фазовой траекторией системы (или просто траекторией, или фазовой кривой), а пространство R_n , в котором расположены фазовые траектории, называют фазовым пространством системы.

Интегральная кривая системы определяется уравнением $Y = Y(x), x \in [a, b]$ и изображается в $(n + 1)$ – мерном пространстве. Фазовая траектория является проекцией интегральной кривой на фазовое

пространство..... 4.3.Существование и единственность решения задачи Коши

Рассмотрим систему обыкновенных дифференциальных уравнений n -го порядка (1).

. Пусть задана следующая задача Коши для этой системы

$$Y' = F(Y), Y(x_0) = Y_0 \quad (4)$$

Справедлива следующая теорема о существовании и единственности решения задачи Коши.

Теорема 1. Пусть в области D из R^n непрерывны все компоненты вектора правой части $F(Y)$ и их частные производные по $\frac{\partial f_i}{\partial y_j}$. Тогда, какова бы ни была начальная точка $(x_0, Y_0) = (x_0, y_1^0, y_2^0, \dots, y_n^0) \in D$, существует такой отрезок $(x_0 = h; x_0 + h)$, что задача Коши (4) имеет единственное решение $Y = Y(x)$.

Важно понимать, что эта теорема имеет локальный характер: существование решения $Y = Y(x)$ гарантируется лишь в достаточно малой окрестности точки x_0 . Важно также понимать, что теорема содержит только достаточные условия существования и единственности решения ? при нарушении условий теоремы задача Коши может иметь или не иметь решений, может иметь несколько решений.

ЛИНЕЙНЫЕ СИСТЕМЫ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ

Следующая система дифференциальных уравнений называется линейной системой:

$$\begin{cases} \dot{y}_1 = a_{11}(x)y_1 + a_{12}(x)y_2 + \dots + a_{1n}(x)y_n + f_1(x), \\ \dot{y}_2 = a_{21}(x)y_1 + a_{22}(x)y_2 + \dots + a_{2n}(x)y_n + f_2(x), \\ \dots \\ \dot{y}_n = a_{n1}(x)y_1 + a_{n2}(x)y_2 + \dots + a_{nn}(x)y_n + f_n(x). \end{cases} \quad (5)$$

При описании линейных систем дифференциальных уравнений удобнее пользоваться векторной (матричной) формой записи.

Введем следующие обозначения

$$A(x) = \begin{pmatrix} a_{11}(x) & a_{12}(x) & \dots & a_{1n}(x) \\ a_{21}(x) & a_{22}(x) & \dots & a_{2n}(x) \\ \vdots & & & \\ a_{n1}(x) & a_{n2}(x) & \dots & a_{nn}(x) \end{pmatrix}, f(x) = \begin{pmatrix} f_1(x) \\ f_2(x) \\ \vdots \\ f_n(x) \end{pmatrix}. \quad (6)$$

Теперь систему (5) можем написать в следующем виде:

$$Y' = A(x)Y + f(x) \quad (7)$$

Теорема 2. Пусть $a_{ij}(x)$ и $f_i(x)$ непрерывны на отрезке $[a, b]$. Тогда какова бы ни была начальная точка (x_0, Y_0) из R^{n+1} , задача Коши

$$Y' = A(x)Y + f(x), Y(x_0) = Y_0 \quad (8)$$

имеет единственное на $[a, b]$, решение $Y = Y(x)$.

Важно отметить, что для линейной системы дифференциальных уравнений разрешимость задачи Коши глобальная: решение существует всюду, где непрерывны коэффициенты и неоднородность системы.

Нетрудно показать, что для решений линейных систем дифференциальных уравнений

$$Y' = A(x)Y + f(x) \quad (9)$$

$$Y' = A(x)Y \quad (10)$$

справедливо:

1) если Y_1 и Y_2 два решения однородной системы, то при произвольных значениях постоянных C_1 и C_2 функция $Y = C_1Y_1 + C_2Y_2$ является решением этой системы;

2) если Y_1 и Y_2 два решения неоднородной системы, то функция $Y = Y_1 + Y_2$ является решением однородной системы;

3) однородная система дифференциальных уравнений (10) имеет тривиальное (нулевое) решение $Y = 0$. Это тривиальное решение называют точкой покоя системы или положением равновесия системы. При изучении систем линейных дифференциальных уравнений важную роль играют свойства линейной зависимости и линейной независимости решений и связанный с этими свойствами определитель Вронского.

Рассмотрим линейную однородную систему обыкновенных дифференциальных уравнений вида

$$Y' = A(x)Y \quad (11)$$

Матрица Φ , столбцами которой являются n линейно независимые на $[a, b]$ решения

$$Y_1, Y_2, \dots, Y_n$$

однородной линейной системы называется фундаментальной матрицей решений системы, определитель этой матрицы называется определителем Вронского.

Фундаментальная матрица решений системы имеет вид

$$\Phi(x) = \begin{pmatrix} y_{11}(x) & y_{12}(x) & \dots & y_{1n}(x) \\ y_{21}(x) & y_{22}(x) & \dots & y_{2n}(x) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ y_{n1}(x) & y_{n2}(x) & \dots & y_{nn}(x) \end{pmatrix}, \quad (12)$$

У любой однородной линейной системы обыкновенных дифференциальных уравнений существует фундаментальная матрица решений. Известно, что функции решения

$$Y_1, Y_2, \dots, Y_n$$

линейно независимы тогда и только тогда когда соответствующий определитель Вронского отличен от нуля.

Рассмотрим линейную однородную систему обыкновенных дифференциальных уравнений n -го порядка (11). Справедлива следующая теорема о структуре общего решения этой системы.

Теорема 3. Если матрица $A(x)$ непрерывна на $[a, b]$ то общее решение системы (11) имеет вид

$$Y(x) = \Phi(x)C = C_1Y_1(x) + C_2Y_2(x) + \dots + C_nY_n(x),$$

где $\Phi(x)$ – фундаментальная матрица решений однородной линейной системы, C – произвольный постоянный вектор-столбец.

НЕОДНОРОДНЫЕ СИСТЕМЫ ОБЫКНОВЕННЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ С ПОСТОЯННЫМИ КОЭФФИЦИЕНТАМИ И СПЕЦИАЛЬНОЙ ПРАВОЙ ЧАСТЬЮ

Неоднородная система линейных дифференциальных уравнений с постоянными коэффициентами - это система вида

$$Y' = AY + f(x), \quad (13)$$

где $A = (a_{ij})$ заданная квадратная числовая матрица порядка n , а $f(x)$ - заданная матрица-столбец, элементами которой являются функции $f_i(x), i = 1, 2, \dots, n$. Для системы (0.13) справедлива следующая теорема.

Теорема 4. Общее решение $Y_o(x)$ неоднородной линейной системы (13) равно сумме общего решения $Y_{00}(x)$ соответствующей однородной системы

$$Y' = A(x)Y \quad (14)$$

и любого частного решения $Y(x)$ данной неоднородной системы.

Мы знаем как найти общее решение однородной системы. Поэтому покажем методы нахождения частного решения неоднородной системы, когда правая часть системы имеет специальный вид.

Рассмотрим систему (13), у которой $f(x)$ имеет "специальный" вид, а именно:

$$f(x) = (P_m(x)\cos\beta x + Q_l(x)\sin\beta x)e^{\alpha x}, \quad (15)$$

где $P_m(x)$ - многочлен m -й степени с векторными коэффициентами, т.е.

$P_m(x) = \gamma_0 x^m + \gamma_1 x^{m-1} + \dots + \gamma_{m-1} x + \gamma_m$, γ_i заданные числовые векторы-столбцы; $Q_l(x)$ - l -й многочлен l -й степени того же вида.

Правая часть $f(x)$ вида (15) называется векторным квазимногочленом.

Для нахождения частного решения Y неоднородной системы (13), правая часть которой $f(x)$ является векторным квазимногочленом, справедливо утверждение.

Утверждение 1. Частное решение Y системы (13), правая часть которой имеет вид (15), может быть найдено в виде

$$Y(x) = (P_{n_1+r}(x)\cos\beta x + Q_{n_1+r}(x)\sin\beta x)e^{\alpha x}, \quad (16)$$

где $n_1 = \max(m; l)$, $r = 0$, если число $\lambda_0 = \alpha + i\beta$ не является собственным значением матрицы A , и r равно алгебраической кратности λ_0 , если λ_0 является собственным значением матрицы; $P_{n_1+r}(x)$ и $Q_{n_1+r}(x)$ - неизвестные многочлены с векторными коэффициентами степени n_1+r , коэффициенты которых находятся методом неопределенных коэффициентов.

Для системы (13) так же, как и для линейного уравнения n -го порядка, справедлив принцип суперпозиции, который позволяет распространить предложенный выше метод построения частного решения неоднородной системы с постоянными коэффициентами на случай, когда правая часть $f(x)$ является суммой нескольких разных квазимногочленов.

Утверждение 2. Пусть дан оператор $LY = Y' - AY$, где A – квадратная матрица порядка n , и пусть задано уравнение $LY = f$, где $f = f_1 + f_2 + \dots + f_k$. Тогда если Y_i – решение уравнения $LY_i = f_i$, $i = 1, 2, \dots, k$, то $Y = Y_1 + Y_2 + \dots + Y_k$ есть решение уравнения $LY = f = f_1 + f_2 + \dots + f_k$.

Пример 1. Найти общее решение неоднородной системы

$$\begin{cases} y'_1 = y_2 - 5 \cos x, \\ y'_2 = 2y_1 + y_2. \end{cases} \quad (17)$$

Решение. Найдем общее решение соответствующей однородной системы:

$$\begin{cases} y'_1 = y_2, \\ y'_2 = 2y_1 + y_2. \end{cases} \quad (18)$$

Характеристическое уравнение данной системы

$$\det(A - \lambda E) = \begin{vmatrix} -\lambda & 1 \\ 2 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - \lambda - 2 = 0$$

имеет корни $\lambda_1 = -1$, $\lambda_2 = 2$. Найдем собственные векторы отвечающие собственным значениям λ_1 и λ_2 соответственно. Координаты векторов h_1 и h_2 находятся, соответственно, из систем:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h_{11} \\ h_{21} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \quad \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h_{12} \\ h_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Очевидно, что в качестве h_1 и h_2 можно взять векторы

$$h_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}; \quad h_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

Тогда общее решение однородной системы (18) имеет вид

$$y_{oo} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}_{oo} = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} e^{-x} + C_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} e^{2x}.$$

Частное решение неоднородной системы (17) будем искать методом неопределенных коэффициентов. Правая часть $f(x)$ системы (17) имеет вид

$$f(x) = \begin{pmatrix} -5 \cos x \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 \\ 0 \end{pmatrix} \cos x,$$

т.е. является квазиполиномом ($n=0$, $\alpha=0$, $\beta=1$), $\lambda_0 = \alpha + i\beta = i$ не является корнем характеристического уравнения, следовательно, $r=0$. Тогда согласно утверждению 1 частное решение системы (17) следует искать в виде

$$y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix} \cos x + \begin{pmatrix} M \\ N \end{pmatrix} \sin x.$$

Подставив это выражение в (17) и приравняв коэффициенты в полученных равенствах при $\cos x$ и $\sin x$, получим для определения коэффициентов систему

$$\begin{cases} -A = N; \\ M = B - 5; \\ -B = 2M + N; \\ N = 2A + B. \end{cases}$$

Отсюда следует, что $A = 1$, $B = 3$, $M = 2$, $N = 1$. Следовательно,

$$y = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix} \cos x + \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} \sin x.$$

Тогда общее решение системы (17) имеет вид

$$y_o = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} e^{-x} + C_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} e^{2x} + \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix} \cos x + \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} \sin x.$$

Пример 2. Найти общее решение неоднородной системы

$$\begin{cases} y'_1 = y_1 - y_2 + 1; \\ y'_2 = y_1 + 3y_2 + x + e^{2x}. \end{cases} \quad (19)$$

Решение. Общее решение соответствующей однородной системы имеет вид

$$y_{oo} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}_{oo} = C_1 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{2x} + C_2 \begin{pmatrix} -1 \\ 1+x \end{pmatrix} e^{2x}.$$

Чтобы найти общее решение системы (19), достаточно в силу теоремы 1 найти какое-нибудь частное решение системы (19). Будем искать частное решение неоднородной системы (19) методом неопределенных коэффициентов (методом Лагранжа). Поскольку в правой части системы (19) есть слагаемые вида (15) с показателем $\lambda_0 = 0 \neq 2$ и слагаемые вида (15) с показателем $\lambda_0 = 2$, то частное решение неоднородной системы будет состоять из двух частей:

$$y = y^1 + y^2,$$

где y^1 частное решение системы

$$\begin{cases} y'_1 = y_1 - y_2 + 1; \\ y'_2 = y_1 + 3y_2 + x, \end{cases} \quad (20)$$

а y^2 частное решение системы

$$\begin{cases} y'_1 = y_1 - y_2; \\ y'_2 = y_1 + 3y_2 + e^{2x}, \end{cases} \quad (21)$$

y^1 и y^2 ищем, соответственно, в виде

$$y^1 = \gamma_0 + \gamma_1 x = \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} C \\ D \end{pmatrix} x;$$

$$y^2 = (\gamma_0 + \gamma_1 x + \gamma_2 x^2) e^{2x} = \left(\begin{pmatrix} K \\ L \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} M \\ N \end{pmatrix} x + \begin{pmatrix} F \\ H \end{pmatrix} x^2 \right) e^{2x}.$$

Подставив эти выражения y^1 и y^2 соответственно, в (34) и (21) и приравняв коэффициенты в полученных равенствах при x_0, x, x^2 , получим: $A = -1, B = \frac{1}{4}, C = -\frac{1}{4}, D = -\frac{1}{4}, K = -1, L = 0, M = 1, N = 0, F = -\frac{1}{2}, H = \frac{1}{2}$. Следовательно, общее решение системы (33) имеет вид

$$y = C_1 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{2x} + C_2 \begin{pmatrix} -1 \\ 1/4 \end{pmatrix} e^{2x} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} x + \left(\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} x + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} x^2 \right) e^{2x}$$

РЕШЕНИЕ СИСТЕМЫ НЕОДНОРОДНЫХ УРАВНЕНИЙ МЕТОДОМ ВАРИАЦИИ.

Решение неоднородной системы :

$$Y' = A(x)Y + f(x), \quad (22)$$

Можно искать в следующем виде:

$$Y(x) = C_1Y_1 + C_2Y_2 + \dots + C_nY_n \quad (23)$$

Y_1, Y_2, \dots, Y_n является фундаментальной системой решений однородной системы уравнений

Подставим выражение в исходное уравнение, предполагая при этом, что C_1, C_2, \dots, C_n являются неизвестными функциями от x . Получим матричное равенство.

$$\sum_{i=1}^n (C'_i Y_i + C_i Y'_i) = \sum_{i=1}^n C_i AY_i + f(x) \quad (24)$$

Так как

$$\sum_{i=1}^n C_i Y'_i = \sum_{i=1}^n C_i AY_i \quad (25)$$

то последнее равенство можно записать в следующем виде.

$$\sum_{i=1}^n C'_i Y_i = f(x) \quad (26)$$

Пример 3. Найти общее решение неоднородной системы

$$\begin{cases} y'_1 = -y_1 + 2y_2; \\ y'_2 = -3y_1 + 4y_2 + \frac{e^{3x}}{e^{2x} + 1}. \end{cases} \quad (27)$$

Эта система в матричной форме будет в следующем виде:

$$Y' = A(x)Y + f(x) \quad (28)$$

$$A(x) = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -3 & 4 \end{pmatrix}, f(x) = \begin{pmatrix} 0 \\ \frac{e^{3x}}{e^{2x} + 1} \end{pmatrix}. \quad (29)$$

Решаем однородную систему,

$$\begin{cases} y'_1 = -y_1 + 2y_2; \\ y'_2 = -3y_1 + 4y_2. \end{cases} \quad (30)$$

Для этого находим собственные значения матрицы $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = 1$. И собственные векторы

$$\xi_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \xi_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}. \quad (31)$$

Теперь напишем общее решение однородной системы.

$$Y = C_1 e^{2x} \xi_1 + C_2 e^x \xi_2. \quad (32)$$

Считая C_1, C_2 функциями от x получим следующую систему для определения функций C_1, C_2

$$\begin{cases} 2C'_1 e^{2x} + C'_2 e^x = 0; \\ 3C'_1 e^{2x} + C'_2 e^x = \frac{e^{3x}}{e^{2x} + 1}. \end{cases} \quad (33)$$

Решая эту систему находим, что

$$\begin{cases} C_1(x) = \operatorname{arctg}(e^x) + \widetilde{C}_1; \\ C_2(x) = -\ln(e^{2x} + 1) + \widetilde{C}_2. \end{cases} \quad (34)$$

Рекомендуемая литература

1. Бухарова Т.И. и др. Курс лекций по обыкновенным дифференциальным уравнениям. М.: НИЯУ МИФИ, 2011.
2. Филиппов А.Ф. Введение в теорию дифференциальных уравнений. М., 2004.
3. Филиппов А.Ф. Сборник задач по дифференциальным уравнениям. М., 2004.
4. Е.Б. Сандацов, Ю.Н. Гордеев. Методы решения линейных дифференциальных уравнений и систем с постоянными коэффициентами. Рекомендовано к изданию УМО к Ядерные физика и технологии Москва 2013